

oznaczenie kierunków jazdy



Dźwignica(e)



wciągniki+wózki

dane elektryczne	
napięcie sieciowe	3/PE ~ 50 Hz 400 V (TN-S)
wahania napięcia	max. dopuszczalne -4% / +5%
¹⁾ Tolerancje torowiska wg DIN EN 1090-2, klasa tolerancji 2	
Tolerancja średniej szerokości toru między szynami suwnicy ± 7 mm	

plan rozmieszczenia

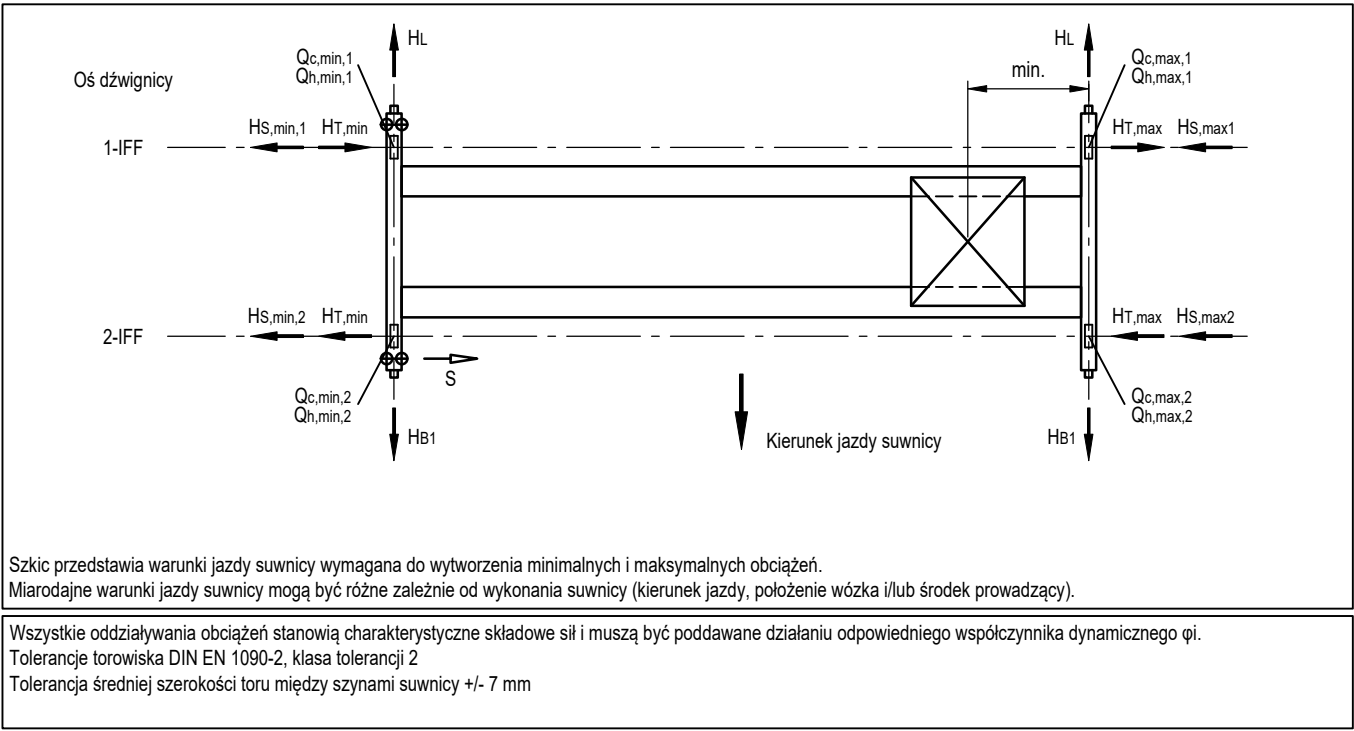
dane obciążeniowe wg DIN EN 1991-3

współczynniki dynamiczne ϕ_i :

ϕ_1	1,10	Przyspieszenie działające na masę dźwignicy wynikające z podnoszenia i grawitacji
ϕ_2	1,10	Bezwładność i grawitację przy podnoszeniu bez przeszkód ładunku z podłoża
ϕ_3	1,00	Bezwładność i grawitację przy gwałtownym opuszczeniu części podnoszonego ładunku
ϕ_4	1,00	Obciążenia z jazdy po nierównościach
$\phi_{5,Kr}$	1,20	Obciążenia z przyspieszenia przez napędy jazdy suwnicy
$\phi_{6,dyn}$	1,05	Dynamiczne obciążenie pomiarowe
$\phi_{6,stat}$	1,00	Statyczne obciążenie pomiarowe
$\phi_{7,Kr}$	1,25	Obciążenia z sił buforowych

oddziaływania obciążeń i odpowiednie składowe siły:

obciążenia od kół (pionowe)	Składowa siły wynikająca z masy dźwignicy i wózka/wózków na każdą oś dźwignicy	$Q_{c,min,1}$	31,7	$Q_{c,max,1}$	39,1	[kN]
		$Q_{c,min,2}$	31,8	$Q_{c,max,2}$	39,6	[kN]
	składowa siły wynikająca z masy podnoszonego ładunku w każdej osi dźwignicy	$Q_{h,min,1}$	3,4	$Q_{h,max,1}$	95,2	[kN]
		$Q_{h,min,2}$	3,4	$Q_{h,max,2}$	95,2	[kN]
obciążenia boczne (poziome)	Siła wynikająca z przyspieszenia dźwignicy mł podnoszonym ładunkiem (siła masowa)	$H_{T,min}$	1,9	$H_{T,max}$	7,2	[kN]
	Siła wynikająca ze znoszenia (współczynnik tarcia $\leq 0,3$)	S			21,5	[kN]
	Siła pozioma wynikająca ze znoszenia w każdej osi dźwignicy	$H_{S,min,1}$	-0,2	$H_{S,max,1}$	-0,9	[kN]
		$H_{S,min,2}$	4,7	$H_{S,max,2}$	18,0	[kN]
Obciążenia podłużne (poziome) (na każdy wspornik torowiska)	Siła wynikająca z przyspieszenia dźwignicy mł podnoszonym ładunkiem (siła masowa)	HL			2,6	[kN]
	siła wynikająca z uderzenia o bufor (końcowa siła buforowa) (Ogranicznik ruchu uwzględniony)	HB1			25,8	[kN]



Dźwignica ZLK